



THOREAU 深圳市索罗机器人有限公司
Shenzhen Soro Robot Co., Ltd

设计	日期	材料	表面处理
公差要求	线性公差 $X = \pm 0.2$ $X, X = \pm 0.05$ 角度公差 $X = \pm 0.2$ $X, X = \pm 0.05$	名称: 【4轴机器人选型图】	
单位	比列	图号:	数量
mm	1:1		版本
			1件
			0C